

1、新規での圃場作業開始の場合



【AB直線】タッチします。



【新しい圃場を作成します】タッチします。



【パターンの種類】タッチします。



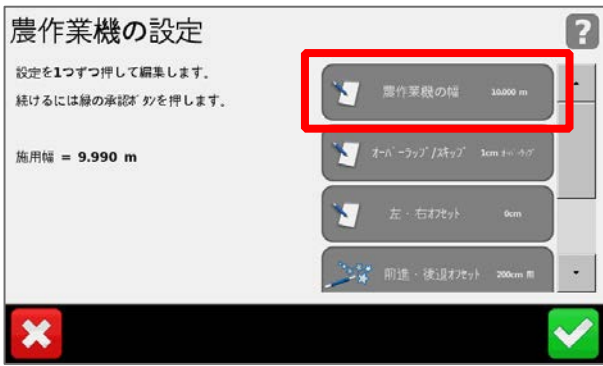
【アイデンティカルカーブ】タッチします。



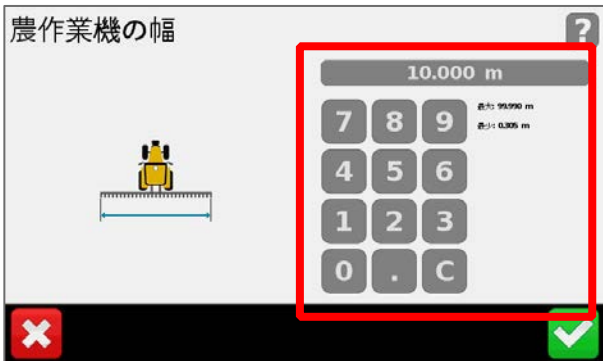
【農作業機の設定】タッチします。



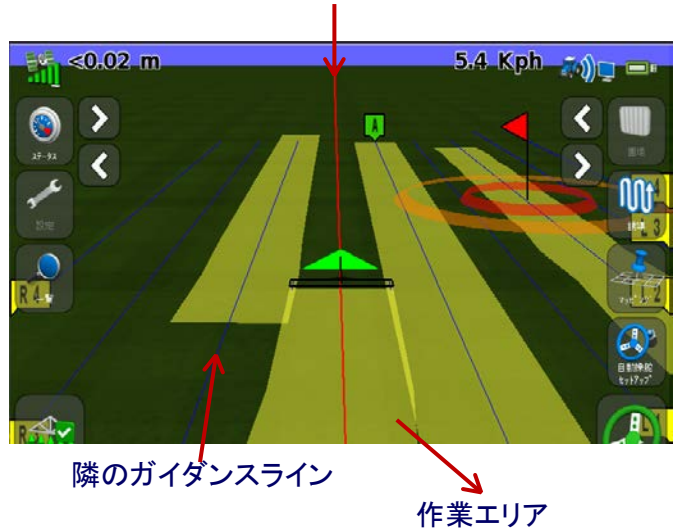
【農作業機の幅】があればタッチします。



【作業機幅数値】を入力タッチします。



ガイダンスモニターイメージ
ガイダンスライン



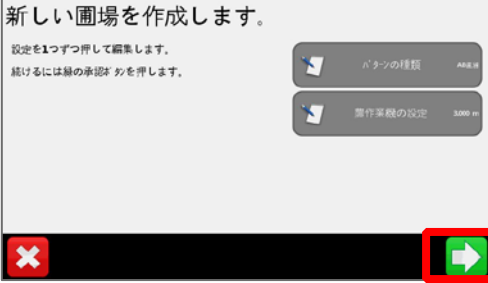
【作業を終了する】場合は
右上の圃場マークをタッチし終了。



1、新規での圃場作業開始

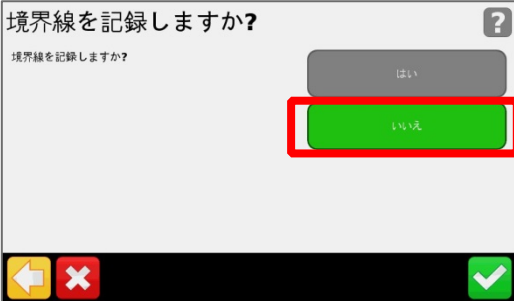


2、新しい圃場を作成します。



3、新しい境界線を記録しますか？ <いいえ>

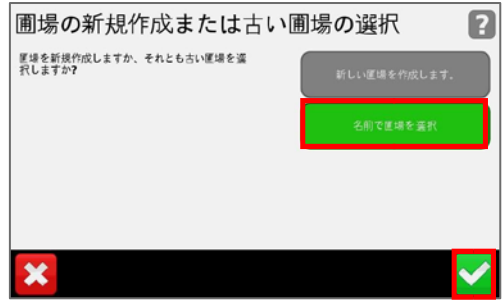
4、圃場などの名前を入力します。



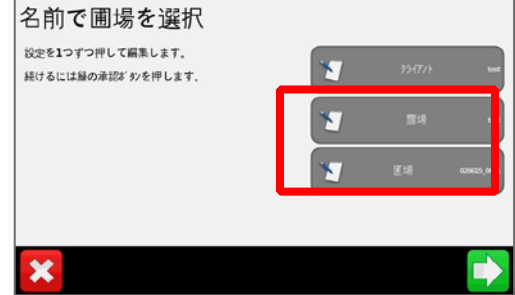
5、必要情報を入力します。



1、名前で圃場を選択 をタッチします。



2、圃場、名前を選択します。



3、圃場名一覧から選択します。



4、作業の選択

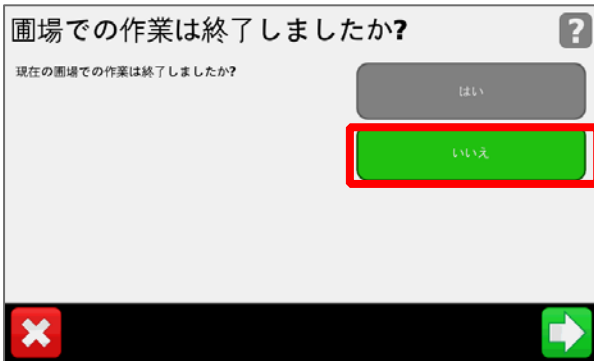
【新規作業】: A-Bラインだけを使用する
【古い作業で続行】・前回の作業エリアも呼び出す



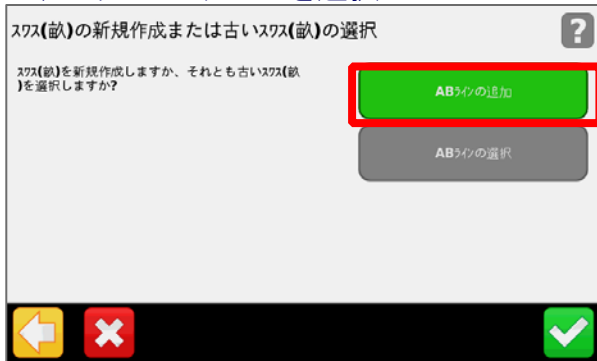
1、作業途中でA-B線を追加する場合、



2、作業終了【いいえ】を選択



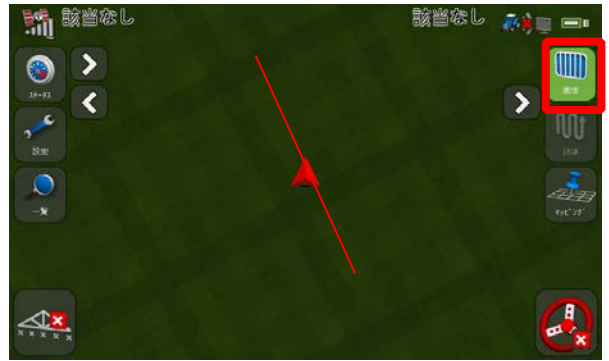
3、ABラインの追加 を選択



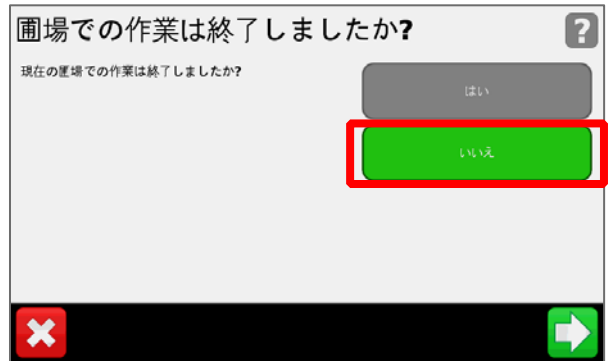
4、パターン/農作業機の設定を行う



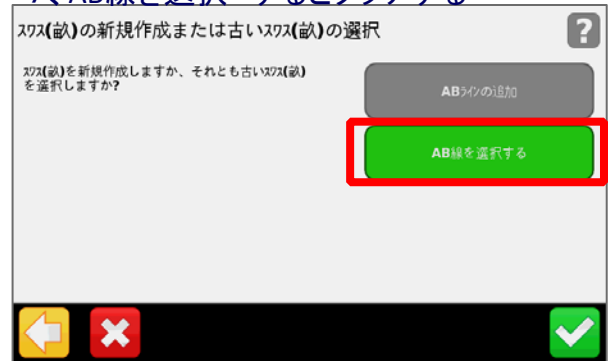
5、AB線を追加作成する



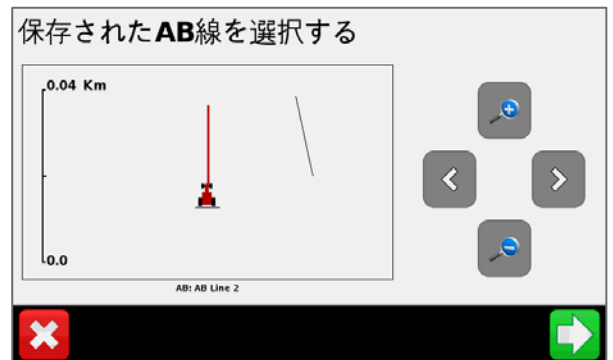
6、作業終了【いいえ】を選択



7、AB線を選択するとタッチする



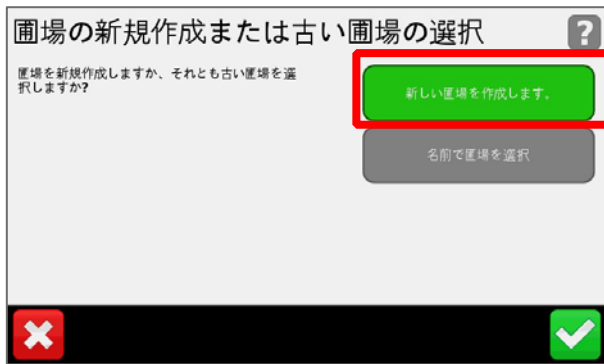
8、目的のAB線を選択しガイダンスを再開



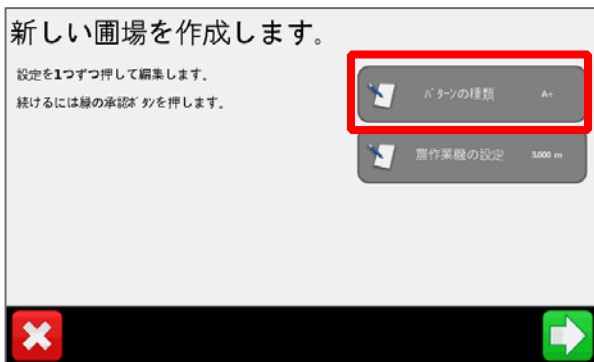
1、AB直線を A+ で作成する場合



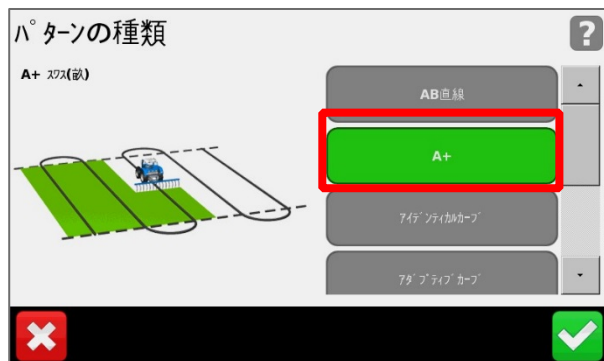
2、【新しい圃場を作成します。】を選択



3、【パターンの種類】



4、A+ を選択



5、ガイド線の角度を数値入力します。



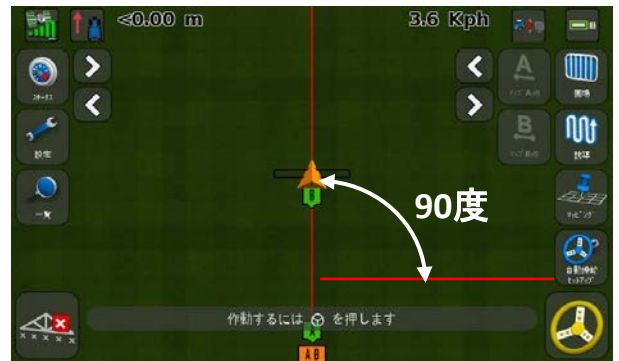
6、新しい圃場を作成します の場合は
北方位から時計回りの角度でライン作成。
ラインの追加 の場合は
その前に、作成し設定したラインの方位角を
基準に、数値入力した方位角分、時計回り
の方向にラインが作成されます。

使用例①:

あるガイダンスラインから90度、横方向にライン
を作成したい場合に

追加 - A+ 角度入力数値は

表示されている数値に±90 の数字を入力



使用例②:

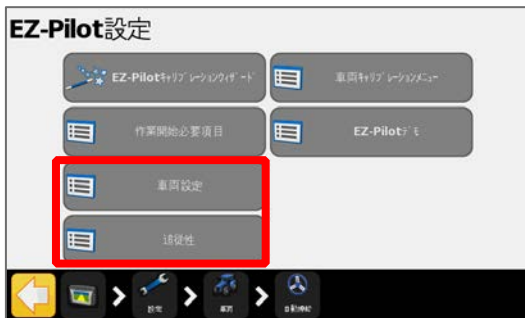
圃場が並んでいる場所で、同じ方向にガイダ
ンスラインを作成し走行したい場合に

1本AB直線でラインを作成し方位角を記憶して
新しい圃場を作成します、を選択して

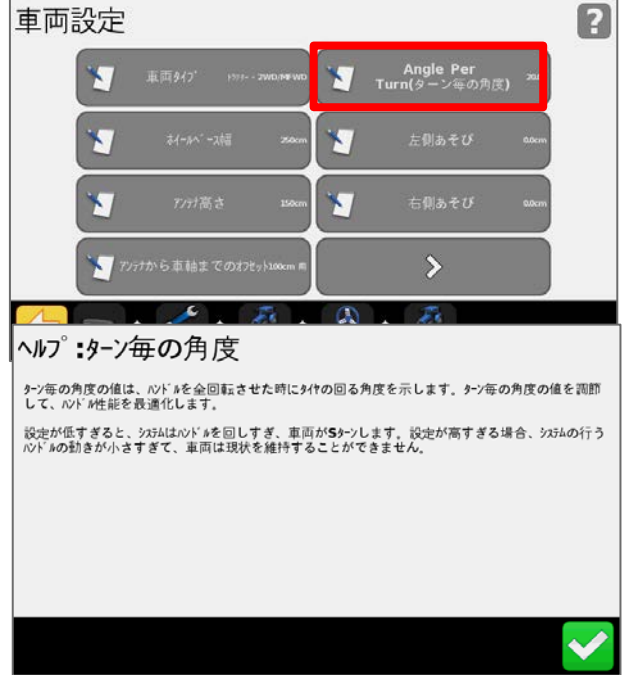
A+ でその方位角数値を入力、

【A】 ボタンをタッチするとその場所からライン
が作成されます。

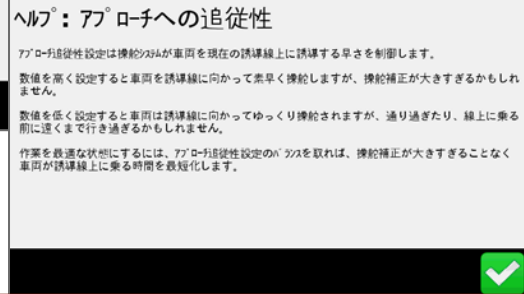
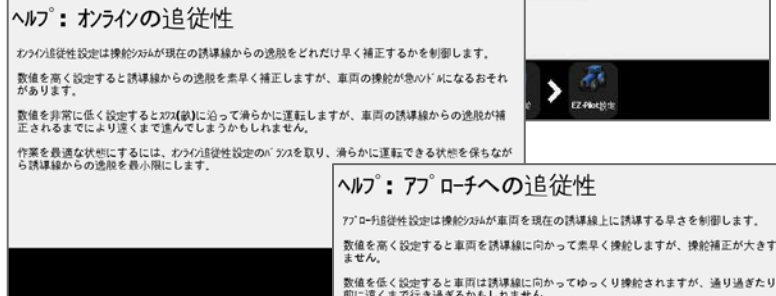
1、Ez-Pilot の設定 <参考情報>



◆ターン毎の角度 の設定



◆アプローチ/オンラインの追従性



◆ターン毎の角度 設定値 目安：8～16

◆オンラインの追従性 設定値 目安：100～125

※トラクタサイズ、作業機、圃場の状態ですべての設定数値は、調整が必要となりますので、ご注意ください。

※オンラインの追従性はトラクタを走行させながら数値を調整し最適にします。

2、APEMD オンライン追従性 の設定 <参考情報>



ヘルプ：オンラインの追従性

オンライン追従性設定は操舵システムが現在の誘導線からの逸脱をどれだけ早く補正するかを制御します。

数値を高く設定すると誘導線からの逸脱を素早く補正しますが、車両の操舵が急峻になるおそれがあります。

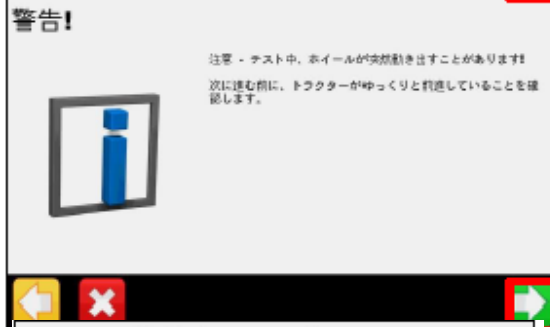
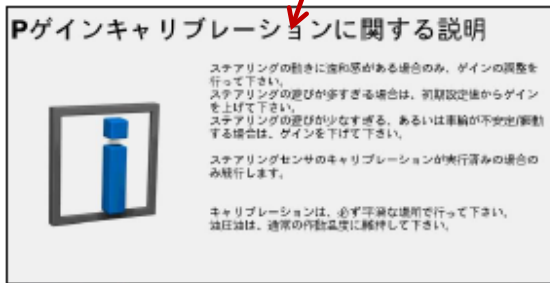
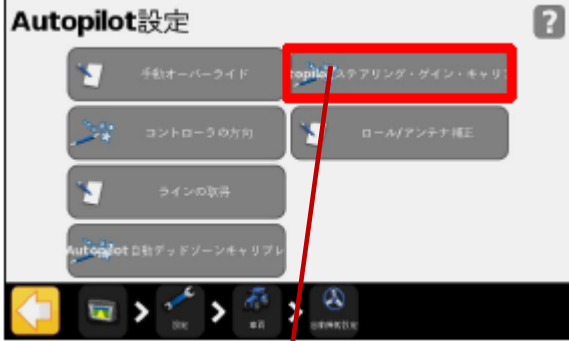
数値を非常に低く設定するとコース(線)に沿って滑らかに運転しますが、車両の誘導線からの逸脱が補正されるまでにより遠くまで進んでしまうかもしれません。

作業を最適な状態にするには、オンライン追従性設定のバックスを取り、滑らかに運転できる状態を保ちながら誘導線からの逸脱を最小限にします。

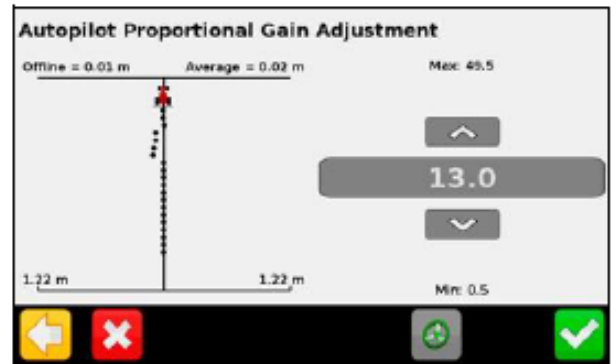
- ◆オンラインの追従性 設定値 目安:100~125
- ※トラクタサイズ、作業機、圃場の状態ですべての設定数値は、調整が必要となりますので、ご注意ください。
- ※オンラインの追従性はトラクタを走行させながら数値を調整し最適にします。





2、APEMD Pゲイン の設定 <参考情報>



Pゲインの調整:トラクタを前進させ A-B をタップします。



車両をAB線に合わせて  をタップして、実際の圃場条件で移動運転します。
 手でPゲインを調整しオンラインステアリング精度を最適にします。通常は、僅かな調整です。
 をタップして新しいPゲイン設定値を保存します。

- ◆Pゲイン設定値の変更は
 ライン追従性を100に合わせてから変更してください。
- ◆Pゲイン設定値 目安:14-23
 ※トラクタサイズ、作業機、圃場の状態ですべての設定数値は、調整が必要となりますので、ご注意ください。